

Manuale breve

(Fate riferimento al manuale del trasmettitore per maggiori dettagli)

S1012 Ricevente GR-12L HoTT



Funzionamento

1. Binding

- GR-12L

Accendete la ricevente e premete il tasto Bind per 3 secondi fino a che il LED rosso si spegne.

Seguite le istruzioni per il binding del vostro trasmettitore, il sistema si collegherà in pochi secondi.

NOTA: Controllate dopo il binding che la procedura sia andata a buon fine spegnendo e riaccendendo il trasmettitore.

2. Mappatura dei canali

Per aggiungere un comando ad una canale richiamate il menu relativo dell'attribuzione dei comandi sul vostro trasmettitore.

3. Funzione Fail-Safe

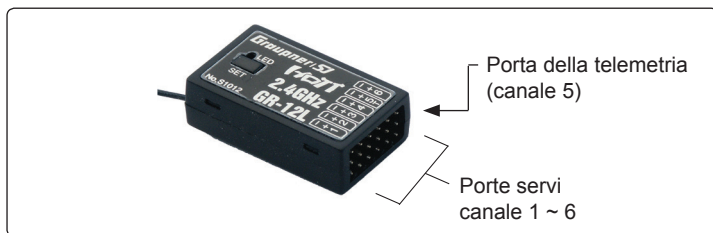
Normalmente, La ricevente mantiene i servi nella posizione in cui si trovavano al momento in cui l'ultimo segnale valido è stato perso (modalità "Hold"). In caso di fail-safe, il LED rosso sulla ricevente è acceso. In oltre, La ricevente emetterà un segnale acustico ogni secondo.

Usfruite di questa funzione di sicurezza in modo che in caso di perdita del segnale al meno il comando del gas sia a portato a minimo in caso di motori a scoppio o che venga arrestato completamente in caso di motore elettrico modalità "stop" o ancora in modalità "hold" per gli elicotteri. In questo modo in caso di emergenza il modello non potrà causare danni fisici o materiali tanto facilmente.

Leggete anche il manuale del vostro impianto radio!

4. Allarme fuori portata

In generale, è emesso un segnale acustico ogni secondo circa quando il segnale di ritorno della ricevente ha una intensità bassa a causa della distanza eccessiva. Ma dal momento in cui il trasmettitore ha una potenza di trasmissione molto superiore della ricevente, il modello può ancora essere controllato in sicurezza. Per ragioni di sicurezza però il modello dovrebbe essere avvicinato finché il segnale di allarme si interrompe.



Ingressi servi

Connettete i servi alle porte della ricevente. Le porte sono polarizzate, fate attenzione alle piccole scanalature laterali. L'inserimento dovrebbe essere libero, non applicate forza eccessiva. Le porte sono etichettate, cavo marrone (-), rosso (+) e arancio (segnale). Le connessioni dei servi della ricevente Graupner HoTT 2.4 GHz sono numerate.

Alimentazione

La ricevente non dispone di una porta specifica per l'alimentazione. Consigliamo di collegare l'alimentazione ad una porta vicina a quelle in uso per i servi. Se desiderate installare diverse batterie, queste devono avere la stessa capacità e tensione. Non collegate mai batterie diverse o con grado di carica molto diverso, perché ciò ha effetti simili ad un corto-circuito. Se incorrete in questo problema, raccomandiamo l'uso di uno stabilizzatore di voltaggio (alimentatore per ricevente PRX-5A, No. 4136) tra la batteria e la ricevente

Porte ricevente: Tipo Graupner/SJ (JR) femmine a tre pin

Canali ricevente

	Funzione	Alternativa
CH 1	Uscita segnale	-
CH 2	Uscita segnale	-
CH 3	Uscita segnale	-
CH 4	Uscita segnale	-
CH 5	Uscita segnale	Telemetria, aggiornamento firmware
CH 6	Uscita segnale	Uscita SUMD

2. Porta telemetria

Il canale 5 della ricevente riporta l'indicazione "T", questo rappresenta l'interfaccia della telemetria. Tramite l'interfaccia della telemetria possono essere usati sensori opzionali, aggiornati con l'ultima versione del firmware o programmati tramite lo SMART BOX. Se la porta è usata per i sensori non può essere usata contemporaneamente per i servi.

3. Impostazione della telemetria

Possono essere richiamate le impostazioni della telemetria mediante il display SET, DISPLAY del radiocomando o dello SMART BOX

RECEIVER 0.01	>
>ALARM VOLT:	3.7V
ALARM TEMP:	65`C
PERIOD:	10ms
SENSOR at CH5:	No
SUMD at CH6:	No

- **ALARM VOLT:** Allarme voltaggio basso
Se il voltaggio della ricevente scende al di sotto della soglia impostata, il trasmettitore o lo SMART BOX suona ogni secondo. Range del voltaggio 3,5 ~ 5,6 V
- **ALARM TEMP:** Allarme temperatura
Se la temperatura della ricevente sale al di sopra della soglia impostata, il trasmettitore o lo SMART BOX emette un suono ogni secondo. Range della temperatura 30 ~ 80 °C
- **PERIOD: Tempo di ciclo**
Con utilizzo esclusivo di servi digitali può essere impostato un tempo di ciclo di 10 ms. Nel funzionamento misto o in caso di utilizzo esclusivo di servi analogici si dovrebbe scegliere 20 ms.
- **SENSOR at CH5**
"Si", la presa è commutata per il collegamento di un sensore.
- "No", la presa è occupata con un canale di controllo.
- **SUMD at CH6**
"Si": La ricevente emette i dati dei canali in formato SUMD.
"No": Uscite segnali canali PPM.

4. RX FREE MIXER

Per raggiungere il menu RX FREE MIXER richiamate "IMPOSTAZIONI, VISTA" nel menu della telemetria e premete il tasto "►".

RX FREE MIXER	<
>MIXER:	1
MASTER CH:	0
SLAVE CH:	0
TRIM:	0%
TRAVEL-:	+100%
TRAVEL+:	+100%



ATTENZIONE!

Se i miscelatori sono già programmati sul trasmettitore non occorre programmarli anche sulla ricevente in "RX FREE MIXER"

RX FREE MIXER	<
>MIXER:	1
MASTER CH:	0
SLAVE CH:	0
TRIM:	0%
TRAVEL-:	+100%
TRAVEL+:	+100%

- **MIXER**
5 Mixer, 1 ~ 5, programmabili contemporaneamente.
- **MASTER CH**
MIXER canale di ingresso: Canale il cui segnale è usato per la miscelazione
0: Mixer SPENTO
1 ~ 6: Canale di ingresso del miscelatore
- **SLAVE CH**
MIXER canale di uscita: Il segnale verrà emesso tramite questo canale
0: Mixer SPENTO
1 ~ 6: Canale di uscita del miscelatore
- **Trim**
Posizione centrale del miscelatore.
Range del trim: -30 ~ 0 ~ +30
- **Corsa -**
Imposta il limite inferiore fisso per l'uscita del canale.
Range: -100 ~ 0 ~ +100
- **Corsa +**
Imposta il limite superiore fisso per l'uscita del canale.
Range: -100 ~ 0 ~ +100



ATTENZIONE!

- L'antenna dell'apparecchiatura deve essere tenuta ad una distanza minima di 20 cm dalle persone quando in uso. Non consigliamo di usare la ricevente ad una distanza inferiore ai 20 cm.
- Accertatevi che non siano presenti altre apparecchiature elettriche ad una distanza inferiore ai 20 cm dalla ricevente per evitare malfunzionamenti.
- L'impianto non dovrebbe essere utilizzato finché non viene impostato per lo Stato in cui lo si usa. Questo è necessario per il rispetto delle direttive - FCC, ETSI, CE, KC ecc... Per i dettagli su questa procedura fate riferimento alle istruzioni del trasmettitore e della ricevente.
- Prima di ogni volo, verificate tutto il sistema ed effettuate almeno un test della portata a terra in modo da verificare ed eventualmente risolvere tutti i problemi.

(Per istruzioni più dettagliate visitate il sito internet www.graupner.de)

Notice brève

(Reportez-vous au manuel de l'émetteur pour plus de détails)

S1012 Récepteur GR-12L HoTT



Fonctionnement

1. Binding

- GR-12L

Allumez le récepteur et appuyez sur Bind pour 3 secondes jusqu'à ce que la LED rouge se éteint.

Suivez les instructions pour lier votre émetteur, le système se connecte en quelques secondes.

NOTE: Vérifier la liaison après la procédure, arrêtez et rallumez l'émetteur pour sécurité.

2. Marquage des canaux

Pour ajouter une commande à un canal, appelez le menu pour l'attribution des commandes de votre émetteur.

3. Fonction Fail-Safe

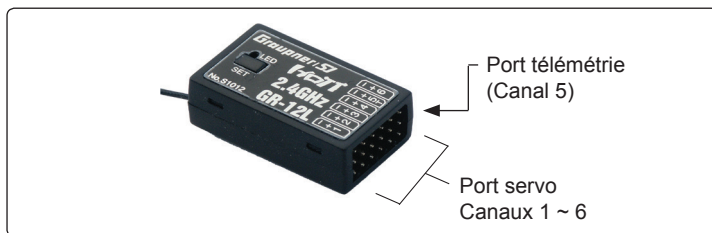
Normalement, le récepteur maintient les servos dans la position où ils étaient au moment où le dernier signal valide a été perdu (mode „Hold“). Dans le cas de fail-safe, la LED rouge sur le récepteur est activée. En outre, le récepteur émet un bip chaque seconde.

Profitez de cette fonctionnalité de sécurité de sorte qu'en cas de perte du signal au moins le command du gaz est porté à un minimum en cas de moteurs à combustion interne ou soie complètement fermé en cas de moteur électrique en mode "arrêt" ou encore en mode "hold" pour les hélicoptères. De cette façon, en cas d'urgence, le modèle ne puisse pas causer des blessures ou des dommages matériels si facilement.

Lisez également le manuel de votre système radio!

4. Alarme hors de portée

En général, vous entendez un bip toutes les secondes lorsque le signal de retour du récepteur a une intensité faible en raison de la distance excessive. Mais du moment que l'émetteur a une puissance de transmission plus forte que le récepteur, le modèle peut être encore contrôlé en toute sécurité. Pour des raisons de sécurité, toutefois, le modèle devrait être abordé jusqu'à ce que l'alarme se arrête.



Connexions des servos

Connectez les servos aux portes du récepteur. Les portes sont polarisées, méfiez-vous de petites rainures latérales. La connexion doit être libre, ne forcez pas. Les ports sont numérotés, fil brun (-), rouge (+) et orange (signal). Les connexions des servos du récepteur Graupner HoTT 2,4 GHz sont numérotés.

Alimentation

Il n'y a pas de sorties réservées au branchement de l'accu. Branchez l'alimentation sur la (ou les) sortie la plus proche des servos qui y sont branché. Si vous voulez brancher plusieurs accus séparés, veillez à ce que ceux-ci aient la même tension nominale et la même capacité. Ne jamais y brancher des accus de types différents ou des accus dont l'état de charge diverge de trop, cela pourrait provoquer des effets similaires à un court-circuit. Dans des cas pareils, et pour des raisons de sécurité, montez un régulateur de tension de l'alimentation du récepteur, par ex. PRX-5A (No. 4136) entre l'accu et le récepteur.

Ports du récepteur: Type Graupner/SJ(JR) femme à 3 pins

Canaux du récepteur

	Fonction	Alternative
CH 1	Sortie signal	-
CH 2	Sortie signal	-
CH 3	Sortie signal	-
CH 4	Sortie signal	-
CH 5	Sortie signal	Télémétrie, Mise à jour du firmware
CH 6	Sortie signal	Sortie SUMD

2. Port de la télémétrie

Le canal 5 du récepteur est marqué avec une "T", c'est l'interface de la télémétrie. Grâce à l'interface de la télémétrie ils peuvent être utilisés capteurs optionnels, mises à jour avec le dernier firmware ou programmés via le SMART BOX. Si le port est utilisé pour les capteurs, il ne peut pas être utilisée simultanément pour les servos.

3. Réglage de la télémetrie

Les paramètres de la télémetrie peuvent être appelés via l'écran d'affichage SET DISPLAY de l'émetteur ou sur le SMART BOX.

RECEIVER 0.01	>
>ALARM VOLT:	3.7V
ALARM TEMP:	65`C
PERIOD:	10ms
SENSOR at CH5:	No
SUMD at CH6:	No

- **ALARM VOLT: Alarme basse tension**

Si la tension du récepteur tombe en dessous du seuil fixé, l'émetteur ou le BOX SMART sons à chaque seconde. Gamme de tension 3,5 ~ 5,6 V

- **TEMP ALARME: Alarme température**

Si la température du récepteur dépasse le seuil fixé, l'émetteur ou le SMAR BOX émet un bip chaque seconde. Plage de température de 30 ~ 80 ° C

- **PÉRIODE: Temps de cycle**

Avec l'utilisation exclusive de servos numérique peut être réglé sur un temps de cycle de 10 ms. En mode mixte, ou dans le cas d'utilisation exclusive des servos analogiques, vous devez choisir 20 ms.

- **CAPTEUR au CH5**

"Oui", la sortie est commutée pour la connexion d'un capteur.

"Non", la sortie est occupé par un canal de commande.

- **SUMD au CH6**

"Oui": Le récepteur émet format de données canal SUMD.

"Non": émet des signaux canaux PPM

4. RX FREE MIXER

Pour atteindre le Free Mixer Menu RX appelé „SET VIEW“ dans le menu et appuyez sur la télémetrie "►".

RX FREE MIXER	<
>MIXER:	1
MASTER CH:	0
SLAVE CH:	0
TRIM:	0%
TRAVEL-:	+100%
TRAVEL+:	+100%



ATTENTION!

Si les mélangeurs sont déjà programmés sur l'émetteur il ne faut pas les programmer aussi sur le récepteur dans "RX FREE MIXER"

RX FREE MIXER	<
>MIXER:	1
MASTER CH:	0
SLAVE CH:	0
TRIM:	0%
TRAVEL-:	+100%
TRAVEL+:	+100%

- **MIXER**

5 Mixer, 1 ~ 5, programmable simultanément.

- **MASTER CH**

Canal d'entrée du mélangeur: canal dont le signal est utilisé pour le mélange

0: Mixer OFF

1 ~ 6: mélangeur de canaux d'entrée

- **SLAVE CH**

Canal de sortie du mélangeur: Le signal est transmis par ce canal

0: Mixer OFF

1 ~ 6: Canal de sortie du mélangeur

- **Trim**

Position centrale du mélangeur.

Plage du trim: -30 ~ 0 ~ 30

- **Course -**

Réglage de la limite inférieure fixée pour la sortie du canal.

Plage: -100 ~ 0 ~ 100

- **Course +**

Définit la limite supérieure fixée pour la sortie du canal.

Plage: -100 ~ 0 ~ 100



ATTENTION!

- L'antenne de l'équipement doit être maintenue à une distance minimale de 20 cm des personnes lors de l'utilisation. Nous ne recommandons pas d'utiliser le récepteur à une distance de moins de 20 cm.
- Assurez-vous qu'il n'y a aucun autre appareil électrique à une distance de moins de 20 cm du récepteur pour éviter tout dysfonctionnement.
- Le système ne doit pas être utilisé jusqu'à ce qu'il soit réglé pour l'état dans lequel il est utilisé. Cela est nécessaire pour la conformité avec les directives - FCC, ETSI, CE, KC etc ... Pour plus de détails sur cette procédure, reportez-vous aux instructions de l'émetteur et le récepteur.
- Avant chaque vol, vérifier l'ensemble du système et fait au moins un test de la portée sur le terrain afin de vérifier et de résoudre les problèmes.

(Pour des instructions plus détaillées visitez notre site Web www.graupner.de)